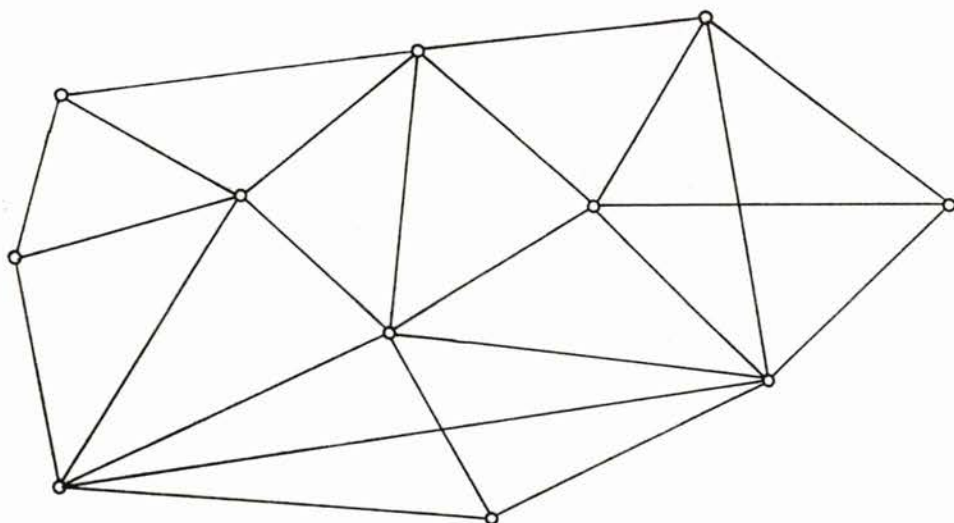


PRILOG IZJEDNAČENJU SLOBODNE
TRILATERACIJSKE MREŽE

Miodrag ROIĆ, Nevio ROŽIĆ — Zagreb*

Primjena trilateracije, koju uvjetuje razvoj modernih daljinomjera, svakim je danom u geodetskoj praksi, u rješavanju različitih problema, sve značajnija. Obrada podataka mjerenja trilateracijskih mreža, međutim, zahtijeva izbor odgovarajućih postupaka izjednačenja. Moguće je, govoreći o strogom izjednačenju metodom najmanjih kvadrata, provesti izjednačenje po posrednim ili uvjetnim mjerenjima. Odabir je uglavnom, povezan s količinom računskog posla kojeg treba obaviti (brojem normalnih jednažbi), osim u slučaju izjednačenja slobodne trilateracijske mreže, gdje se izjednačenje, uobičajeno, provodi po uvjetnim mjerenjima. Pri tom mreža ne može biti oblika nesuvislog niza trokuta, već mreža trokuta uklopljenih u međusobno povezane centralne sisteme i geodetske četverokute, sl. 1.

Broj neovisnih uvjeta r (broj prekobrojnih mjerenja), bez obzira na konfiguraciju mreže, može se jednostavno odrediti, jer je jednak broju sinusnih uvjeta u istovjetnoj triangulacionoj mreži, [4], odnosno prema izrazu



Sl. 1. Slobodna trilateracijska mreža

* Miodrag Roić, dipl. inž., Nevio Rožić, dipl. inž., Geodetski fakultet Sveučilišta u Zagrebu, Kačićeva 26, Zagreb.

$$r = L - 2P + 3. \quad (1)$$

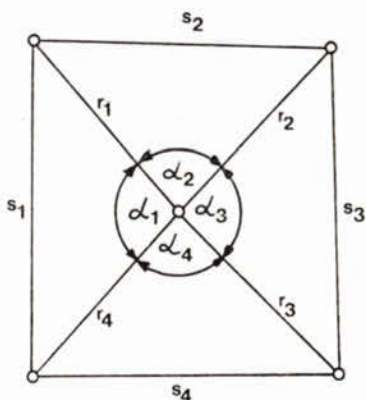
U ovom izrazu L je broj svih mjerenih strana, a P broj točaka u mreži. Drugim riječima broj uvjeta jednak je broju neovisnih centralnih sistema i geodetskih četverokuta mreže.

Najosjetljiviji dio izjednačenja je sastav uvjetnih jednadžbi, odnosno računanje koeficijenata uz popravke u uvjetnim jednadžbama. U literaturi nalazimo nekoliko različitih pristupa (vidi npr. [1], [4] i [5]), međutim malo je poznat i korišten u praksi postupak TARCZY-HORNOCHA [3], iako je zanimljiv, lagan za primjenu i specifičan po načinu rješavanja problema.

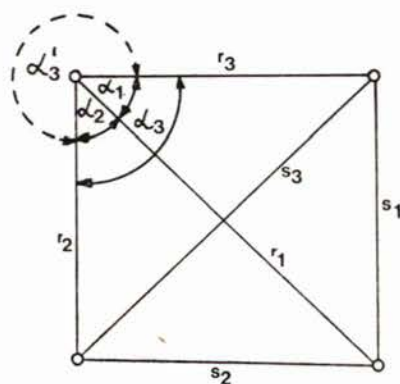
Tarczy-Hornoch polaze od klasične uvjetne jednadžbe

$$\sum_i^n \alpha_i - 360^\circ = 0 \quad (2)$$

koja, općenito, vrijedi za trilateracijske mreže prikazane na sl. 2. i sl. 3. Geodetski četverokut može se smatrati centralnim sistemom, ali s izvučenom središnjom točkom, te se uvjet postavlja s nadopunom kuta α_3 .



Sl. 2. Centralni sistem



Sl. 3. Geodetski četverokut

Centralni kutovi α_i uvode se kao funkcije mjerenih strana s_i , r_i . Izjednačene vrijednosti tih kutova prikazuju se, nakon uvođenja približnih veličina, izrazom.

$$\bar{\alpha}_i = \alpha_i^0 + \delta\alpha_i. \quad (3)$$

Uvrstivši ovaj izraz u izraz (2), dobiva se

$$\sum_i^n \delta\alpha_i + (\sum_i^n \alpha_i^0 + 360^\circ) = 0 \quad (4)$$

Umjesto $\delta\alpha_i$ u izraz (4) treba uvesti popravke pripadnih mjerenih strana. Zbog toga se postavlja totalni diferencijal funkcije koja povezuje kutove α_i s mjerenjima, tj.

$$\cos \frac{\alpha_i}{2} = \frac{o_i (o_i - s_i)}{r_i r_{i-1}}, \quad (5)$$

gdje je

$$o_i = \frac{s_i + r_i + r_{i-1}}{2} \quad (6)$$

Ovakav je pristup, formiranja uvjetnih jednadžbi, ispravan jedino uz uvjet da su $\delta\alpha_i$ zaista male veličine. Nasuprot izloženom, u klasičnom pristupu, linearizacija se obavlja razvojem izraza (2) u Taylorov red.

Određivanje totalnog diferencijala $\delta\alpha_i$, iz izraza (5), provodi se nakon logaritmiranja i prijelaza na prirodne vrijednosti logaritama. Uvođenjem oznaka za prirast logaritma kosinusa kuta, pri promjeni kuta za $1''$, i prirasta logaritama duljina pri promjeni duljine za 1 m

$$\Delta_i = -\frac{\mu}{\rho''} \operatorname{tg} \frac{\alpha_i}{2}. \quad (7)$$

$$\Delta_{o_i} = \mu \frac{1}{o_i}, \quad \Delta_{o_i - s_i} = \mu \frac{1}{o_i - s_i}, \quad \Delta_{r_i} = \mu \frac{1}{r_i}, \quad \Delta_{r_{i-1}} = \mu \frac{1}{r_{i-1}}, \quad (8)$$

konačno slijedi

$$\delta\alpha_i = \frac{\Delta_{o_i} - \Delta_{o_i - s_i}}{2 \Delta_i} v_{s_i} + \frac{\Delta_{o_i} + \Delta_{o_i - s_i} - 2\Delta_{r_i}}{2 \Delta_i} v_{r_i} + \frac{\Delta_{o_i} + \Delta_{o_i - s_i} - 2\Delta_{r_{i-1}}}{2 \Delta_i} v_{r_{i-1}} \quad (9)$$

Izraz (9) može se uvođenjem supstitucija pisati

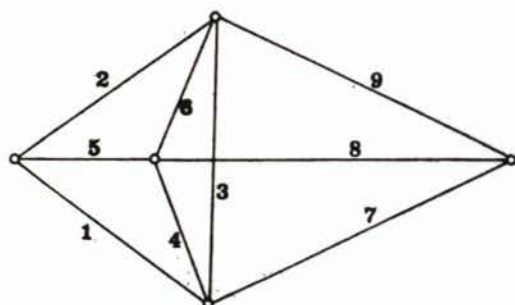
$$\delta\alpha_i = a_i v_{s_i} + b_i v_{r_i} + c_i v_{r_{i-1}}, \quad (10)$$

Uvrstivši izraz (10) u uvjetnu jednadžbu, bit će

$$\sum_1^n (a_i v_{s_i} + b_i v_{r_i} + c_i v_{r_{i-1}}) + \left(\sum_1^n \alpha_i^0 - 360^\circ \right) = 0 \quad (11)$$

Ovakvim je postupkom računanje koeficijenata uvjetnih jednadžbi svedeno na računanje prirasta logaritama kutova i duljina što na izvjesan način, predstavlja, analogiju računanja koeficijenata sinusnih uvjetnih jednadžbi u triangulaciji. Dalji se postupak izjednačenja provodi na uobičajeni način, vidi [3].

PRIMJER. Izjednačenje i ocjena točnosti trilateracijske mreže
(sl. 4.) postupkom TARCZY-HORNOCHA



Sl. 4.

Mjerene duljine

1	965.63 m
2	943.39 m
3	655.84 m
4	514.77 m
5	657.66 m
6	427.20 m
7	1154.36 m
8	1353.51 m
9	1300.01 m

FORMIRANJE UVJETNIH JEDNADŽBI

Fig.	Centralni sistem				Fig.	Geodetski četverokut			
	Sl. 5.				Sl. 6.				
1	o_1 $o_1^i - s_1$ r_1 r_1^i $r_1^i / 2$ $\alpha_1^i / 2$ α_1^i a_1^i b_1^i c_1^i	1069.03 103.40 657.66 514.77 55° 09' 04" 99 110° 18' 09" 99	Δo_1 $\Delta o_1^i - s_1$ Δr_1 Δr_1^i $\Delta \alpha_1$	4063 42001 6604 8438 -30	1	o_1 $o_1^i - s_1$ r_1 r_1^i $r_1^i / 2$ $\beta_1^i / 2$ β_1^i a_1^i b_1^i c_1^i	1511.32 996.55 1353.51 1154.36 10° 56' 44" 49 21° 53' 28" 97	Δo_1 $\Delta o_1^i - s_1$ Δr_1 Δr_1^i $\Delta \alpha_1$	2874 4358 3209 3762 -4
2	o_2 $o_2^i - s_2$ r_2 r_2^i $r_2^i / 2$ $\alpha_2^i / 2$ α_2^i a_2^i b_2^i c_2^i	1014.13 70.74 427.20 657.66 59° 38' 56" 19 119° 17' 52" 37	Δo_2 $\Delta o_2^i - s_2$ Δr_2 Δr_2^i $\Delta \alpha_2$	4282 61397 10166 6604 -36	2	o_2 $o_2^i - s_2$ r_2 r_2^i $r_2^i / 2$ $\beta_2^i / 2$ β_2^i a_2^i b_2^i c_2^i	1540.36 1113.16 1300.01 1353.51 9° 11' 34" 41 18° 23' 08" 81	Δo_2 $\Delta o_2^i - s_2$ Δr_2 Δr_2^i $\Delta \alpha_2$	2819 3901 3341 3209 -3
				627 -543 -483					182 -100 36
				794 -631 -730					159 -6 -45

3	o_3	898.91	Δo_3	4831	3	o_3	1655.11	Δo_3	2624
	o_3-s_3	43.06	Δo_3-s_3	100846		o_3-s_3	799.27	Δo_3-s_3	5434
	r_3	514.77	Δr_3	8437		r_3	1154.36	Δr_3	3762
	r_3	427.20	Δr_2	10166		r_2	1300.01	Δr_2	3341
	$\alpha^2/2$	65° 11' 34" 86	Δ	-46		$\beta_3/2$	159° 51' 56" 83	Δ	8
	α_3	130° 23' 09" 72				β_3	319° 43' 53" 66		
	a_3			1054		a_3			-182
	b_3			-975		b_3			35
	c_3			-937		c_3			89
$\Sigma\alpha$		359° 59' 12" 08			$\Sigma\beta$		360° 00' 31" 44		
		360° 00' 00" 00					360° 00' 00" 00		
ω_1		-47" 92			ω_2		31" 44		

	$\delta\alpha_1$	$\delta\alpha_2$	$\delta\alpha_3$	i
v_1	627			627
v_2		794		794
v_3			1054	1054
v_4	-483		-975	-1458
v_5	-543	-730		-1273
v_6		-631	-937	-1568
v_7				0
v_8				0
v_9				0
ω_1				-47"92

	$\delta\beta_1$	$\delta\beta_2$	$\delta\beta_3$	j
v_1				0
v_2				0
v_3			-182	-182
v_4	182			182
v_5				0
v_6		159		159
v_7	36		35	71
v_8	-100	-45		-145
v_9		-6	89	83
ω_2				31"44

UVJETNE JEDNADŽBE

$$A^t \cdot v + \omega = 0$$

$$\begin{bmatrix} 6.27 & 7.94 & 10.54 & -14.58 & -12.73 & -15.68 & 0.00 & 0.00 & 0.00 \\ 0.00 & 0.00 & -1.82 & 1.82 & 0.00 & 1.59 & 0.71 & -1.45 & 0.83 \end{bmatrix} \cdot v + \begin{bmatrix} -0.4792 \\ 0.3144 \end{bmatrix} = 0$$

NORMALNE JEDNADŽBE

$$N \cdot k + \omega = 0$$

$$\begin{bmatrix} 833.9398 & -70.6496 \\ -70.6496 & 12.4484 \end{bmatrix} k + \begin{bmatrix} -0.4792 \\ 0.3144 \end{bmatrix} = 0$$

KORELATE

$$k = -N^{-1} \cdot \omega = \begin{bmatrix} -0.00301 \\ -0.04236 \end{bmatrix}$$

RAČUNANJE POPRAVAKA I IZJEDNAČENIH DULJINA

	d	v	\bar{d}
1	965.63	-0.019	965.611
2	943.39	-0.024	943.366
3	855.84	0.045	855.885
4	514.77	-0.033	514.737
5	657.66	0.038	657.698
6	427.20	-0.020	427.180
7	1 154.36	-0.030	1 154.330
8	1 353.51	0.061	1 353.571
9	1 300.01	-0.035	1 299.975

KONTROLA IZJEDNAČENJA

$$v^t v = 0.0119$$

$$-\omega^t k = 0.0119$$

SREDNJA POGREŠKA POJEDINOG MJERENJA

$$m = \pm 0.077 \text{ m.}$$

KONTROLA UVJETA

Centralni sistem

Geodetski četverokut

$$\alpha_1 \quad 110^\circ 17' 53'' 29$$

$$\beta_1 \quad 21^\circ 53' 15'' 70$$

$$\alpha_2 \quad 119^\circ 17' 18'' 04$$

$$\beta_2 \quad 18^\circ 23' 03'' 09$$

$$\alpha_3 \quad 130^\circ 24' 48'' 66$$

$$\beta_3 \quad 319^\circ 43' 41'' 24$$

$$\Sigma \alpha \quad 359^\circ 59' 59'' 99$$

$$\Sigma \beta \quad 360^\circ 00' 00'' 03$$

$$360^\circ 00' 00'' 00$$

$$360^\circ 00' 00'' 00$$

$$\omega_1 \quad -0'' 01$$

$$\omega_2 \quad 0'' 03$$

LITERATURA

- [1] Bilajbegović, A.: Viša geodezija, rukopis, Zagreb 1986.
 [2] Feil, L.: Teorija pogrešaka i račun izjednačenja, rukopis, Zagreb 1988.
 [3] Hazay, I.: Kiegyenlito szamitasok, Tankonyvkiado, Budapest 1968.
 [4] Klak, S.: Teorija pogrešaka i račun izjednačenja, Sveučilište u Zagrebu, Zagreb 1982.
 [5] Mihailovic, K.: Geodezija II, Građevinska knjiga, Beograd 1974.

SAŽETAK

U ovom radu je prikazan postupak izjednačenja slobodne trilateracijske mreže postupkom Tarczy-Hornocha. Uz objašnjenje teorijske osnove prikazana je primjena na konkretnom zadatku.

ABSTRACT

In this paper is presented adjustment of free trilateration network by Tarczy-Hornoch method.

Primljeno: 1988-06-20