



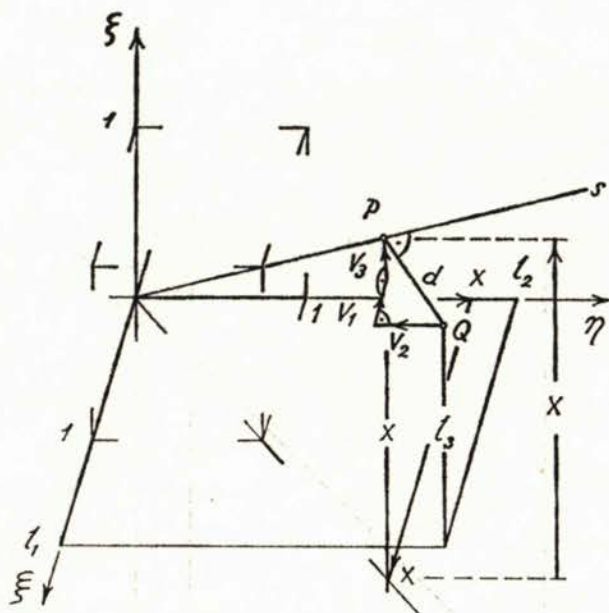
nalaziti na simetrali s kuta kojeg zatvaraju osi  $\eta$  i  $\xi$ , tj. na pravcu čiji je koeficijent smjera  $1 = \operatorname{tg} 45^\circ$ , pa ju popravke  $v_1$  i  $v_2$  trebaju dovesti na taj pravac.

Najvjerojatnije rješenje predstavljat će ona točka P na simetrali s koja je najbliže točki Q definiranoj mjerenjima  $l_1$  i  $l_2$ , čime će udaljenost  $d$  točke mjerenja Q od pravca s ispravnih rješenja biti minimalna:

$$d^2 = v_1^2 + v_2^2 = \text{minimum} \quad (2).$$

Ako za x postoje tri mjerenja  $l_1, l_2, l_3$ , to se rješenje treba nalaziti na dijagonali kocke čiji bridovi padaju u osi  $\xi, \eta, \zeta$  prostornog pravokutnog koordinatnog sistema (sl. 2), i to najvjerojatnije na onom mjestu P koje je najbliže prostorno definiranoj točki Q određenoj mjerenjima  $l_1, l_2, l_3$ , pa važi

$$d^2 = v_1^2 + v_2^2 + v_3^2 = \text{minimum} \quad (3).$$



Sl. 2.

Poopćenjem ovakvog rezoniranja dolazimo do principa: najvjerojatnija vrijednost  $x$  je ona za koju je suma kvadrata popravaka minimalna.

## LITERATURA:

- [1] Hugershoff, R.: Ausgleichsrechnung nach der Methode der kleinsten Quadrate, Institut für Vermessungskunde und Photogrammetrie an der Technischen Hochschule Dresden, 1940, str. 16–17.

### SAŽETAK

Autor prikazuje Hegershoffovo geometrijsko opravdanje Gaussove »Metode najmanjih kvadrata« ilustriravši i slučaj trostrukog mjerenja.

### ZUSAMMENFASSUNG

Der Verfasser stellt die Hegershoffsche geometrische Gerechtfertigung der Gaussschen »Methode der kleinsten Quadrate« dar, und illustriert auch den Fall der dreifachen Messung.