

RAČUNANJE PRIBLIŽNIH KOORDINATA TAČAKA PRESECANJEM NAZAD — METODA CENTARA OPISANIH KRUŽNICA

Gligorije PEROVIĆ — Beograd*

ZUSAMMENFASSUNG — In dieser Arbeit ist eine Rechenmethode der angenäherten Koordinaten des Punktes T des Rückwärtseinschnittes dargestellt.

Zuerst werden die Koordinaten der Zentren C_1 und C_2 , der Kreislinien k_1 und k_2 , und dann die Koordinaten des Punktes T gerechnet.

Sušтина metode. Sračunamo koordinate centara C_1 i C_2 kružnica k_1 i k_2 opisanih oko trouglova $\Delta T_a T_m T$ i $\Delta T_m T_b T$ (Sl. 1.), a zatim na osnovu tih koordinata i koordinata tačke T_m računamo koordinate tačke T . Suština je u tome da se računanje svih koordinata tačaka svodi na računanje izraza oblika

$$Y = Y_1 + d_1 \sin \varphi_1 \quad (1)$$

$$X = X_1 + d_1 \cos \varphi_1 \quad (2)$$

gde se prethodno sračunaju d_1 i φ_1 .

Tok računanja. Prvo, računaju se nagibi v_a^m i v_b^m po formulama

$$\operatorname{tg} v_a^m = \frac{y_m - y_a}{x_m - x_a} \quad (3)$$

$$\operatorname{tg} v_b^m = \frac{y_m - y_b}{x_m - x_b}$$

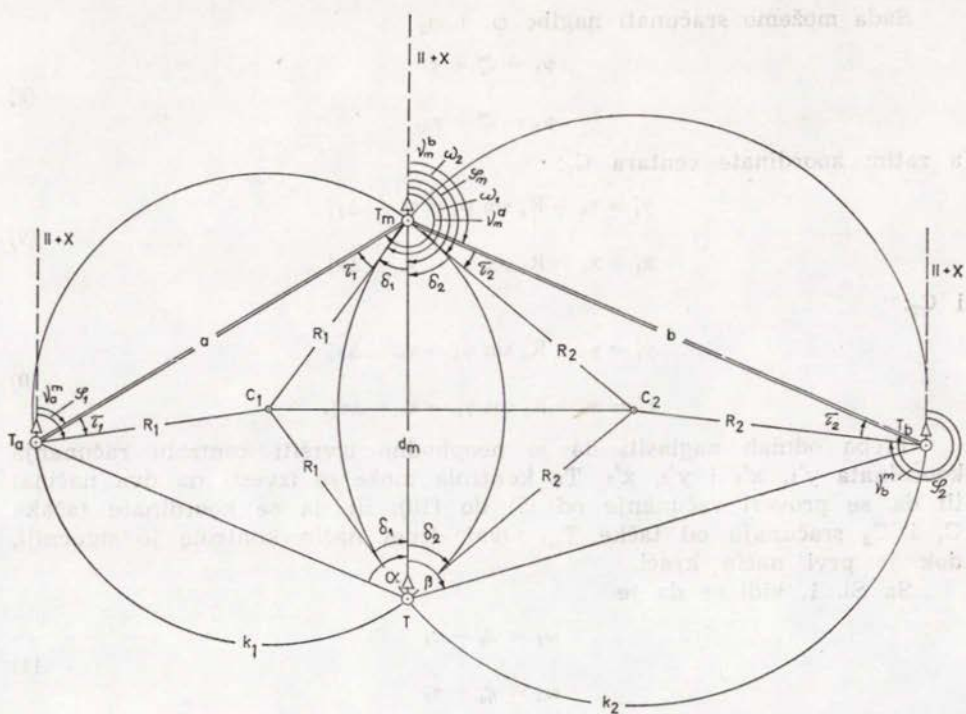
a zatim strane a i b

$$a = \frac{y_m - y_a}{\sin v_a^m} = \frac{x_m - x_a}{\cos v_a^m} \quad (4)$$

$$b = \frac{y_m - y_b}{\sin v_b^m} = \frac{x_m - x_b}{\cos v_b^m}$$

Dalje sledi računanje poluprečnika R_1 i R_2 , uglova τ_1 i τ_2 i koordinata centara opisanih kružnica.

* Adresa autora: Gligorije Perović dipl. inž., Građevinski fakultet, Beograd.



Сл. 1

Iz poznatih veza u trouglu sledi

$$2R_1 = \frac{a}{\sin \alpha} \quad (5)$$

$$2R_2 = \frac{b}{\sin \beta}$$

odakle je

$$R_1 = \frac{a}{2 \sin \alpha} \quad (6)$$

$$R_2 = \frac{b}{2 \sin \beta}$$

Pošto je $\sphericalangle T_a C_1 T_m = 2\alpha$ kao centralni ugao nad istim lukom, to iz $\triangle T_a T_m C_1$ i $\triangle T_b T_m C_2$ dobijamo da je:

$$\tau_1 = 90^\circ - \alpha, \quad (7)$$

$$\tau_2 = 90^\circ - \beta.$$

Sada možemo sračunati nagibe φ_1 i φ_2

$$\varphi_1 = \varphi_a^m + \tau_1$$

$$\varphi_2 = \varphi_b^m - \tau_2, \quad (8)$$

a zatim koordinate centara C_1 :

$$y'_1 = y_a + R_1 \sin \varphi_1 = y_a + \Delta y'_1$$

$$x'_1 = x_a + R_1 \cos \varphi_1 = x_a + \Delta x'_1 \quad (9)$$

i C_2 :

$$y'_2 = y_b + R_2 \sin \varphi_2 = y_b + \Delta y'_2$$

$$x'_2 = x_b + R_2 \cos \varphi_2 = x_b + \Delta x'_2. \quad (10)$$

Treba odmah naglasiti da je neophodno izvršiti kontrolu računanja koordinata y'_1, x'_1 i y'_2, x'_2 . Ta kontrola može se izvesti na dva načina: ili da se provjeri računanje od (5) do (10), ili da se koordinate tačaka C_1 i C_2 sračunaju od tačke T_m . Ovaj drugi način kontrole je sigurniji, dok je prvi način kraći.

Sa Sl. 1. vidi se da je

$$\omega_1 = \varphi_a^m - \tau_1$$

$$\omega_2 = \varphi_b^m + \tau_2 \quad (11)$$

Sada možemo sračunati koordinate centara C_1 i C_2 po formulama

$$y''_1 = y_m + R_1 \sin \omega_1 = y_m + \Delta y''_1$$

$$x''_1 = x_m + R_1 \cos \omega_1 = x_m + \Delta x''_1 \quad (12)$$

i

$$y''_2 = y_m + R_2 \sin \omega_2 = y_m + \Delta y''_2$$

$$x''_2 = x_m + R_2 \cos \omega_2 = x_m + \Delta x''_2 \quad (13)$$

Razlike $|y''_i - y'_i|$ i $|x''_i - x'_i|$, ($i = 1, 2$) moraju biti u granicama tačnosti računanja.

Za definitivne vrednosti koordinata tačaka C_1 i C_2 usvajamo vrednosti

$$y_1 = \frac{1}{2}(y'_1 + y''_1)$$

$$x_1 = \frac{1}{2}(x'_1 + x''_1) \quad (14)$$

i

$$y_2 = \frac{1}{2}(y'_2 + y''_2)$$

$$x_2 = \frac{1}{2}(x'_2 + x''_2) \quad (15)$$

Dalje, računamo nagib v_1^2

$$v_1^2 = \arctg \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} \quad (16)$$

i nagib

$$\varphi_m = 90^\circ + v_1^2, \quad (17)$$

zatim uglove

$$\delta_1 = \omega_1 - \varphi_m \quad (18)$$

i

$$\delta_2 = \varphi_m - \omega_2,$$

dužinu

$$d_m = 2R_1 \cos \delta_1 = 2R_2 \cos \delta_2 \quad (19)$$

i na kraju koordinate tačke T

$$y_0 = y_m + d_m \sin \varphi_m = y_m + \Delta y_m \quad (20)$$

$$x_0 = x_m + d_m \cos \varphi_m = x_m + \Delta x_m.$$

Neophodno je uraditi i definitivnu kontrolu računanja koju možemo izvesti po formulama

$$R_1 = \sqrt{(y_1 - y_0)^2 + (x_1 - x_0)^2} \quad (21)$$

$$R_2 = \sqrt{(y_2 - y_0)^2 + (x_2 - x_0)^2}$$

Diskusija.

1. Ako je

$$\alpha + \beta + (v_m^a - v_m^b) > 180^\circ \quad (22)$$

(tačka T unutar kružnice opisane oko $\Delta T_a T_m T_b$) važe formule od (1) do (21).

2. Ako je

$$\alpha + \beta + (v_m^a - v_m^b) < 180^\circ \quad (23)$$

(tačka T van kružnice opisane oko $\Delta T_a T_m T_b$) onda ugao φ_m — jednačina (17) — treba računati po formuli

$$\varphi_m = v_2^2 + \frac{\pi}{2} = v_1^2 - \frac{\pi}{2} \quad (24)$$

Ostale formule ostaju ne promenjene.

3. Ako je

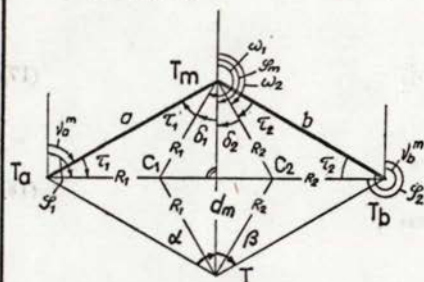
$$\alpha + \beta + (v_m^a - v_m^b) = 180^\circ \quad (25)$$

(tačka T na kružnici opisanoj oko $\Delta T_a T_m T_b$) nema rešenja.

РАЧУНАЊЕ ПРИБЛИЖНИХ КООРДИНАТА ПРЕСЕЦАЊЕМ НАЗАД

- МЕТОДА ЦЕНТАРА ОПИСАНИХ КРУЖНИЦА -

С к и ц а:



Ф о р м у л е:

$$\begin{aligned}
 Y_1' &= Y_0 + R_1 \sin \varphi_1 & X_1' &= X_0 + R_1 \cos \varphi_1 \\
 Y_1'' &= Y_m + R_1 \sin \omega_1 & X_1'' &= X_m + R_1 \cos \omega_1 \\
 Y_1 &= \frac{1}{2}(Y_1' + Y_1'') & X_1 &= \frac{1}{2}(X_1' + X_1'') \\
 Y_2' &= Y_0 + R_2 \sin \varphi_2 & X_2' &= X_0 + R_2 \cos \varphi_2 \\
 Y_2'' &= Y_m + R_2 \sin \omega_2 & X_2'' &= X_m + R_2 \cos \omega_2 \\
 Y_2 &= \frac{1}{2}(Y_2' + Y_2'') & X_2 &= \frac{1}{2}(X_2' + X_2'')
 \end{aligned}$$

$$Y_0 = Y_m + d_m \sin \varphi_m; \quad X_0 = X_m + d_m \cos \varphi_m$$

(...5.8...) Y_0	66 194 45 8	(...5.8...) X_0	7 397 95 6	$\operatorname{tg} \varphi_m = \frac{Y_m - Y_0}{X_m - X_0}$	-0 30 0 277	$\operatorname{tg} \varphi_m = \frac{Y_m - Y_0}{X_m - X_0}$	-5 08 8 266
(...5.11...) Y_b	63 267 0 6 1	(...5.11...) X_b	7 0 8 8 73 2	φ_m	163 17 10	φ_m	101 07 07
(...5.4...) Y_m	67 050 98 8	(...5.4...) X_m	6 3 4 4 67 3	$\sin \varphi_m$	0 28 75 93	$\sin \varphi_m$	0 9 8 1230
$Y_m - Y_0$	+ 916 83 0	$X_m - X_0$	- 3 053 28 3	$\cos \varphi_m$	-0 95 77 53	$\cos \varphi_m$	-0 19 2 841
$Y_m - Y_b$	+ 3 783 94 7	$X_m - X_b$	- 743 66 8	α	3 187 9 6	b	3 856 3 4
(...2.5...) α	91 42 45	$\varphi_1 = \varphi_m + \tau_1$	161 34 25	(...2.5...) β	117 43 41	$\varphi_2 = \varphi_m + \tau_2$	128 50 48
$\tau_1 = \frac{\pi}{2} - \alpha$	- 1 42 45	$\omega_1 = \varphi_m - \tau_1$	3 44 59 55	$\tau_2 = \frac{\pi}{2} - \beta$	- 27 43 41	$\omega_2 = \varphi_m + \tau_2$	253 23 26
φ_m	163 17 10	$2R_1 = a \sin \alpha$	3 189 39	φ_m	101 07 07	$2R_2 = b \sin \beta$	4 356 6 1
$\sin \alpha$	0 99 95 53	R_1	1 594 70	$\sin \beta$	0 88 51 66	R_2	2 178 30
$\sin \varphi_1$	0 37 60 86	$\cos \varphi_1$	-0 94 87 31	$\sin \varphi_2$	0 77 88 27	$\cos \varphi_2$	-0 62 72 38
$\Delta Y_1' = R_1 \sin \varphi_1$	+ 504 06 6	$\Delta X_1' = R_1 \cos \varphi_1$	-1 512 94 4	$\Delta Y_2' = R_2 \sin \varphi_2$	1 696 52 2	$\Delta X_2' = R_2 \cos \varphi_2$	-1 366 31 2
$Y_1' = Y_0 + \Delta Y_1'$	66 638 121 5	$X_1' = X_0 + \Delta X_1'$	7 885 01 2	$Y_2' = Y_0 + \Delta Y_2'$	64 963 56 3	$X_2' = X_0 + \Delta X_2'$	5 722 02 0
$Y_1'' = Y_m + \Delta Y_1''$	66 638 120 4	$X_1'' = X_m + \Delta X_1''$	7 885 02 3	$Y_2'' = Y_m + \Delta Y_2''$	64 693 57 4	$X_2'' = X_m + \Delta X_2''$	5 722 01 8
$\Delta Y_1'' = R_1 \sin \omega_1$	- 412 178 4	$\Delta X_1'' = R_1 \cos \omega_1$	+ 1 548 35 0	$\Delta Y_2'' = R_2 \sin \omega_2$	- 2 087 41 4	$\Delta X_2'' = R_2 \cos \omega_2$	- 622 166 4
$\sin \omega_1$	-0 25 88 42	$\cos \omega_1$	0 98 59 20	$\sin \omega_2$	-0 95 82 75	$\cos \omega_2$	-0 28 58 46
$Y_1 = \frac{1}{2}(Y_1' + Y_1'')$	66 638 120 4	$X_1 = \frac{1}{2}(X_1' + X_1'')$	7 885 01 2	$\sin \varphi_m$	-0 79 07 13	$\cos \varphi_m$	0 67 2 187
$Y_2 = \frac{1}{2}(Y_2' + Y_2'')$	64 963 56 3	$X_2 = \frac{1}{2}(X_2' + X_2'')$	5 722 01 8	$\Delta Y_m = d_m \sin \varphi_m$	- 2 007 41 5	$\Delta X_m = d_m \cos \varphi_m$	1 554 18 6
$Y_2 - Y_1$	-1 674 164 1	$X_2 - X_1$	- 2 163 100 3	$Y_0 =$	65 043 57 3	$X_0 =$	7 898 185 0
$\operatorname{tg} \varphi = \frac{Y_2 - Y_1}{X_2 - X_1}$	0 77 42 21	$\cos \delta_1$	0 79 59 93	$Y_1 - Y_0$	1 594 63 1	$X_1 - X_0$	- 13 84 7
φ^2	217 44 52	$\cos \delta_2$	0 58 27 30	$Y_2 - Y_0$	- 80 01 0	$X_2 - X_0$	- 2 176 84 4
$\varphi_m = \frac{\pi}{2} + \varphi^2$	307 44 52	$d_m'' = 2R_1 \cos \delta_1$	2 538 73	$R_1^2 = \frac{(Y_1 - Y_0)^2}{2} + \frac{(X_1 - X_0)^2}{2}$	2543 097	$R_2^2 = \frac{(Y_2 - Y_0)^2}{2} + \frac{(X_2 - X_0)^2}{2}$	4745 034
$\delta_1 = \omega_1 - \varphi_m$	37 15 03	$d_m'' = 2R_2 \cos \delta_2$	2 538 73	R_1	1 594 69	R_2	2 178 31
$\delta_2 = \varphi_m - \omega_2$	54 21 26	$d_m = \frac{1}{2}(d_m'' + d_m')$	2 538 73				

Posledica: Poklapaju se centri C_1 i C_2 pa je

$$\operatorname{tg} \nu_1^2 = \frac{0}{0}$$

neodređena vrednost.

Zaključak. Izbegavati slučaj kada je

$$\alpha + \beta + (\nu_m^a - \nu_m^b) \approx 180^\circ.$$

Radi ilustracije dat je jedan primer, a računanja su prikazana u obrascu radi preglednosti, lakšeg računanja i kontrolisanja.

Primer. Date su koordinate trigonometrijskih tačaka:

$$\triangle \circ 43 (66\ 134,15_s; 9\ 397,95_s),$$

$$\triangle \circ 44 (67\ 050,98_s; 6\ 344,67_s),$$

$$\triangle \circ 45 (63\ 267,04_s; 7\ 088,33_s),$$

i pravci opažani sa $\triangle \circ 40$:

$$\triangle \circ 40 \quad \triangle \circ 43 \quad 0^\circ 00' 00'',$$

$$\triangle \circ 44 \quad 91^\circ 42' 45'',$$

$$\triangle \circ 45 \quad 209^\circ 26' 26''.$$

Sračunati koordinate $\triangle \circ 40$.